

СПЕКТРЫ И ФОРМЫ КОЛЕБАНИЙ
ПРЯМОУГОЛЬНОГО ПАРАЛЛЕЛЕПИПЕДА,
ПОЛУЧЕННЫЕ НА ОСНОВЕ ТРЕХМЕРНОЙ
ТЕОРИИ УПРУГОСТИ И ТЕОРИИ ПЛАСТИН

П. А. ЖИЛИН, Т. П. ИЛЬИЧЕВА

(Ленинград)

В настоящее время признано, что в динамических задачах теории пластин и оболочек учет деформации поперечного сдвига и инерции вращения является обязательным. Проведены обширные исследования по сравнению результатов, получающихся по теории пластин и пространственной теории упругости. Представление об этих исследованиях можно получить на основе обзоров [1, 2]. Там же обсуждаются исходные предположения, положенные в основу теории пластин и оболочек.

Все известные теории пластин можно разделить на две категории: к первой относятся теории, в которых взаимодействие между прилегающими частями пластин осуществляется посредством усилий и моментов (теория «простых» пластин [3, 4]); ко второй категории относятся так называемые мультипольные теории (здесь они не будут обсуждаться).

В [4] показано, что основные уравнения теории простых пластин и оболочек можно получить без использования каких бы то ни было гипотез относительно распределения перемещений и напряжений в теле пластины. Причем эти уравнения совпадают с известными уравнениями Миндлина [5]. Однако определение перемещений и поворотов в [4, 5] существенно различаются. В [4] приводятся следующие формулы для перемещений и поворотов (здесь выпишем их для случая однородных пластин):

$$2h\mathbf{U} = \int_{-h}^h \mathbf{U}^* dz, \quad -\frac{2}{3} h^3 \Phi = \mathbf{n} \times \int_{-h}^h \mathbf{U}^* z dz$$

где \mathbf{U}, Φ – векторы смещения и поворота частиц пластины, \mathbf{U}^* – вектор смещения точек трехмерной среды, $2h$ – толщина пластины, \mathbf{n} – нормаль к срединной плоскости. Данные формулы получены из требования равенства количеств движения и кинетического момента у трехмерного тела и пластины. Их левые части обращаются в нуль на некоторых движениях трехмерного тела; такие движения, очевидно, не могут быть описаны с позиций теории пластин.

1. Частоты и формы собственных колебаний параллелепипеда. Как правило, пространственные уравнения теории упругости не допускают точных решений. Однако существуют некоторые типы граничных условий, когда для простейших областей такие решения можно построить. В частности, допускает точное решение следующая задача на собственные значения: найти в области $-a < x < a, -b < y < b, -h < z < h$ решения уравнений Ламе [6]:

$$\nabla(\nabla \cdot \mathbf{U}) + (1-2\nu) \nabla \cdot \nabla \mathbf{U} + (1-2\nu) \gamma \mathbf{U} = 0, \quad \gamma = \rho \omega^2 / G \quad (1.1)$$

где ∇ – оператор Гамильтона, \mathbf{U} – вектор смещения, G – модуль сдвига, ν – коэффициент Пуассона, γ – собственные числа, ω – частоты собственных колебаний, ρ – плотность материала.

Решения уравнений (1.1) должны удовлетворять граничным условиям «скользящей заделки»

$$\begin{aligned} u_2 = w = \sigma_x = 0 & \text{ при } x = \pm a, \quad u_1 = w = \sigma_y = 0 \text{ при } y = \pm b \\ \sigma_z = \tau_{zx} = \tau_{zy} = 0, & \quad \text{при } z = \pm h \end{aligned} \quad (1.2)$$

где u_1, u_2, w — компоненты вектора смещения; $\sigma_x, \sigma_y, \sigma_z, \tau_{xy}, \tau_{xz}, \tau_{yz}$ — компоненты тензора напряжений.

Решение задачи (1.1), (1.2) удобно выразить через потенциалы

$$\mathbf{U} = \nabla \varphi + \nabla \times \psi, \quad \nabla \cdot \psi = 0, \quad \psi = \psi_1 \mathbf{i}_1 + \psi_2 \mathbf{i}_2 + \psi_3 \mathbf{n}$$

причем потенциалы φ и ψ являются решениями уравнений

$$2(1-v) \nabla \cdot \nabla \varphi + (1-2v) \gamma \varphi = 0, \quad \nabla \cdot \nabla \psi + \gamma \psi = 0 \quad (1.3)$$

Построение решения задачи (1.1), (1.2) с принципиальной точки зрения является несложной проблемой, однако оно является довольно громоздким, чем, вероятно, и объясняется ее отсутствие в литературе. С другой стороны, оно представляет несомненный интерес как эталонное решение, служащее для проверки различного рода приближенных теорий, в частности теории пластин. С этой точки зрения нет необходимости искать все решения задачи (1.1), (1.2), а достаточно найти такое подмножество решений, которое содержало бы все характерные особенности распределения перемещений по толщине параллелепипеда. В частности, можно ограничиться построением решений, обладающих свойствами симметрии относительно плоскостей $x=0, y=0$. А именно будем считать, что перемещение w по нормали к плоскости xy — четная функция x и y , перемещение u_1 нечетно по x и четно по y , перемещение u_2 (вдоль оси y) четно по x и нечетно по y .

Как известно, системы функций $1, \cos \lambda_n x, \sin \lambda_n x$ и $1, \cos \mu_m y, \sin \mu_m y$ полны в интервалах $[-a, a], [-b, b]$, если

$$\lambda_n = (2n-1)\pi/2a, \quad \mu_m = (2m-1)\pi/2b \quad (n, m=1, 2, \dots)$$

Поэтому решение задачи (1.1), (1.2) можно искать в виде разложений по этим функциям. Например, перемещение w можно записать в виде

$$\begin{aligned} w(x, y, z) = w_0(z) + \sum_{n=1}^{\infty} (w_n^{(1)} \cos \lambda_n x + w_n^{(2)} \cos \mu_n y) + \\ + \sum_{n,m=1}^{\infty} w^{nm} \cos \lambda_n x \cos \mu_m y \end{aligned} \quad (1.4)$$

Ряды (1.4) сходятся равномерно. Тогда из краевых условий (1.2) получаем, что $w_0 = w_n^{(1)} = w_n^{(2)} = 0$. Аналогично можно представить тангенциальные перемещения

$$u_1 = \sum_{n,m=1}^{\infty} u_1^{nm}(z) \sin \lambda_n x \cos \mu_m y, \quad u_2 = \sum_{n,m=1}^{\infty} u_2^{nm}(z) \cos \lambda_n x \sin \mu_m y \quad (1.5)$$

Подставляя эти разложения в (1.1), получаем, что $w^{nm}, u_1^{nm}, u_2^{nm}$ должны удовлетворять системе трех обыкновенных уравнений. Причем

коэффициенты при различных n и m не связаны между собой, т. е. для каждой пары n , m получили задачу на собственные значения. Оператор последней является симметричным и положительным и, следовательно, имеет счетное множество решений.

В [1, 2] эти решения принято называть модами. Таким образом, каждая мода является двухпараметрическим набором решений. Основной задачей п. 1 является построение всех мод колебаний параллелепипеда, обладающих указанными свойствами симметрии. В дальнейшем параметры (индексы n и m) будем для краткости опускать. Решение будем представлять через потенциалы, которые, очевидно, достаточно выбрать в виде

$$\varphi = \Phi(z) \cos \lambda x \cos \mu y, \quad \psi_1 = \Psi_1(z) \cos \lambda x \sin \mu y \quad (1.6)$$

$$\psi_2 = \Psi_2(z) \sin \lambda x \cos \mu y, \quad \psi_3 = \Psi_3(z) \sin \lambda x \sin \mu y$$

Подставляя (1.6) в (1.3), получаем следующую систему уравнений для определения $\Phi(z)$ и $\Psi_k(z)$:

$$\Phi'' + d_1^2 \Phi = 0, \quad \Psi_k'' + d_2^2 \Psi_k = 0, \quad \Psi_3' - \lambda \Psi_1 - \mu \Psi_2 = 0 \quad (k=1, 2, 3) \quad (1.7)$$

$$d_1^2 = \frac{1}{2}(1-2\nu)\gamma/(1-\nu) - \alpha^2, \quad d_2^2 = \gamma - \alpha^2$$

$$\alpha^2 = \lambda^2 + \mu^2, \quad f = df/dz$$

При $z = \pm h$ функции Φ , Ψ_k должны удовлетворять краевым условиям (1.2):

$$(\gamma - 2\alpha^2)\Phi + 2\mu\Psi_1' - 2\lambda\Psi_2' = 0 \quad (1.8)$$

$$2\mu\Phi' + (\gamma - 2\mu^2)\Psi_1 + 2\lambda\mu\Psi_2 = 0$$

$$-2\lambda\Phi' + 2\lambda\mu\Psi_1 + (\gamma - 2\lambda^2)\Psi_2 = 0$$

Решения задачи (1.7), (1.8) распадаются на два класса. К первому относятся так называемые антиплоские или изгибные колебания, причем потенциалы удовлетворяют соотношениям

$$\Phi(z) = -\Phi(-z), \quad \Psi_3(z) = -\Psi_3(-z), \quad \Psi_1(z) = \Psi_1(-z), \quad \Psi_2(z) = \Psi_2(-z) \quad (1.9)$$

Ко второму классу относятся плоские или продольно-сдвиговые колебания, а потенциалы имеют свойство

$$\Phi(z) = \Phi(-z), \quad \Psi_3(z) = \Psi_3(-z), \quad \Psi_1(z) = -\Psi_1(-z), \quad \Psi_2(z) = -\Psi_2(-z) \quad (1.10)$$

В случае антиплоских колебаний легко получаются следующие два уравнения для определения собственных чисел γ :

(1.11)

$$(\gamma - 2\alpha^2)^2 \sin d_1 h \cos d_2 h + 4\alpha^2 d_1 d_2 \sin d_2 h \cos d_1 h = 0, \quad \cos d_2 h = 0$$

Для плоских колебаний уравнения имеют вид

(1.12)

$$(\gamma - 2\alpha^2)^2 \cos d_1 h \sin d_2 h + 4\alpha^2 d_1 d_2 \sin d_1 h \cos d_2 h = 0, \quad \sin d_2 h = 0$$

Первые уравнения в (1.11) и (1.12) носят названия уравнения Лэмба. Исследованию корней этих уравнений посвящена обширная литература. Однако в данной работе они будут рассматриваться с иной точки зрения, а именно: обычно ищут корни уравнений (1.11), (1.12), считая γ заданными, α^2 неизвестными. Здесь ситуация обратная: известно α^2 , неизвестно γ . Можно доказать, используя, в частности, П-теорему [6], что γ имеет

вид

$$\gamma = \alpha^2 q(p) = \alpha^2 \left[q_{-1} p^{-1} + \sum_{s=0}^{\infty} q_s p^s \right], \quad p = \alpha^2 h^2 \quad (1.13)$$

Доказательство этого утверждения несложно, хотя и громоздко, поэтому оно опущено. Из (1.13) следует, что $p\gamma$ является аналитической функцией p во всей плоскости (комплексного) переменного p . Это обстоятельство и дает способ нахождения корней уравнения (1.11), (1.12). Любое из них может быть записано в виде $F(p, pq)=0$, где F – аналитическая функция переменных p и pq . Последнее утверждение может показаться странным, поскольку в (1.11) и (1.12) входят величины d_1 и d_2 , являющиеся квадратными корнями; однако на самом деле в функцию $F(p, pq)$ входят только квадраты d_1^2 и d_2^2 , но не сами d_1 и d_2 . В этом нетрудно убедиться путем разложения функций $\cos d_2 h = \cos [(q-1)p]^{1/2}$ и т. д. в ряды по p и сокращая на несущественные множители (в них будут входить квадратные корни).

Поскольку $F(p, pq)$ – аналитическая функция обеих переменных, а pq – в свою очередь аналитическая функция p , то уравнение $F(p, pq)=0$ можно дифференцировать по p любое число раз. Дифференцируя n раз уравнение $F(p, pq)=0$ и устремляя в получившихся уравнениях переменную p к нулю, получаем $n+1$ уравнение для определения чисел q_{-1}, q_s .

$$F(0, q_{-1})=0, \quad (\partial F / \partial p)_{p=0} + (\partial F / \partial (pq))_{p=0} q_0 = 0, \dots (s=0, 1, \dots, n) \quad (1.14)$$

Последние уравнения также являются трансцендентными, однако они не содержат никаких параметров и, по крайней мере в рассматриваемых случаях, допускают явные решения. Используя сказанное выше, можно получить все спектры и соответствующие формы колебаний. Ниже будут приведены только окончательные результаты и классификация типов собственных колебаний, причем будем выписывать их в порядке возрастания собственных чисел γ (при фиксированном α^2).

1. Изгибные колебания. Собственные числа и частоты будут равны

$$\gamma = \frac{2\alpha^4 h^2}{3(1-\nu)} + \alpha^2 o(\alpha^4 h^4), \quad \frac{\rho\omega^2}{E} = \frac{\alpha^4 h^2}{3(1-\nu^2)} + \alpha^2 o(\alpha^4 h^4) \quad (1.15)$$

Собственные формы имеют вид (C – нормировочный множитель)

$$\begin{aligned} u_1 &= C\lambda \left[-\frac{(\gamma-2\alpha^2) \cos d_2 h}{2d_1 \cos d_1 h} \sin d_1 z + d_2 \sin d_2 z \right] \sin \lambda x \cos \mu y \\ u_2 &= C\mu \left[-\frac{(\gamma-2\alpha^2) \cos d_2 h}{2d_1 \cos d_1 h} \sin d_1 z + d_2 \sin d_2 z \right] \cos \lambda x \sin \mu y \\ w &= C \left[\frac{(\gamma-2\alpha^2) \cos d_2 h}{2 \cos d_1 h} \cos d_1 z + \alpha^2 \cos d_2 z \right] \cos \lambda x \cos \mu y \end{aligned} \quad (1.16)$$

2. Сдвиговые плоские колебания. Собственные частоты и формы в этом случае определяются выражениями

$$\gamma = \alpha^2, \quad \rho\omega^2 = G\alpha^2 \quad (1.17)$$

$$u_1 = (C/\lambda) \sin \lambda x \cos \mu y, \quad u_2 = -(C/\mu) \cos \lambda x \sin \mu y, \quad w = 0 \quad (1.18)$$

3. Плоские колебания растяжения – сжатия

$$\gamma = \frac{2\alpha^2}{1-\nu} + \alpha^2 o(\alpha^2 h^2), \quad \frac{\rho\omega^2}{E} = \frac{\alpha^2}{1-\nu^2} + \alpha^2 o(\alpha^2 h^2) \quad (1.19)$$

$$\begin{aligned} u_1 &= Cv\lambda \left[-\frac{(\gamma-2\alpha^2) \sin d_2 h}{2d_1 d_2 \sin d_1 h} \cos d_1 z + \cos d_2 z \right] \sin \lambda x \cos \mu y \\ u_2 &= Cv\mu \left[-\frac{(\gamma-2\alpha^2) \sin d_2 h}{2d_1 d_2 \sin d_1 h} \cos d_1 z + \cos d_2 z \right] \cos \lambda x \sin \mu y \end{aligned} \quad (1.20)$$

$$w = -\frac{C_v}{d_2} \left[\frac{(\gamma - 2\alpha^2) \sin d_2 h}{2 \sin d_1 h} \sin d_1 z + \alpha^2 \sin d_2 z \right] \cos \lambda x \cos \mu y$$

На первый взгляд, может показаться странным наличие в формулах (1.20) множителя v . Однако здесь необходимо заметить, что в силу (1.19) коэффициент d_1 будет пропорционален v и, следовательно, только третье соотношение в (1.20) останется пропорциональным v .

4. Сдвиговые антипоскиские колебания

$$\gamma = \frac{(2s-1)^2 \pi^2}{4h^2} + \alpha^2, \quad \frac{\rho \omega^2}{G} = \frac{(2s-1)^2 \pi^2}{4h^2} + \alpha^2 \quad (s=1,2,\dots) \quad (1.21)$$

$$\lambda d_2 u_1 = C \sin \lambda x \cos \mu y \sin d_2 z, \quad \mu d_2 u_2 = -C \cos \lambda x \sin \mu y \sin d_2 z, \quad w = 0 \quad (1.22)$$

5. Изгибные колебания. Собственные числа и частоты находятся из следующих формул:

$$\gamma = \frac{(2s-1)^2 \pi^2}{4h^2} + \alpha^2 K_s, \quad \frac{\rho \omega^2}{G} = \frac{(2s-1)^2 \pi^2}{4h^2} + \alpha^2 K_s \quad (s=1,2,\dots) \quad (1.23)$$

$$K_s = 1 + \frac{16v_0}{(2s-1)\pi} \operatorname{ctg}(d_1 h) + o(\alpha^2 h^2), \quad v_0 = \sqrt{\frac{1-2v}{2(1-v)}}$$

Собственные формы определяются соотношениями (1.16) с учетом (1.23).

6. Сдвиговые плоские колебания

$$\gamma = \frac{s^2 \pi^2}{h^2} + \alpha^2, \quad \frac{\rho \omega^2}{G} = \frac{s^2 \pi^2}{h^2} + \alpha^2 \quad (s=1,2,\dots) \quad (1.24)$$

$$u_1 = (C/\lambda) \sin \lambda x \cos \mu y \cos d_2 z, \quad u_2 = -(C/\mu) \cos \lambda x \sin \mu y \cos d_2 z, \quad w = 0 \quad (1.25)$$

Эти и последующие частоты и формы колебаний уже не могут быть получены по двумерной теории.

7. Плоские колебания растяжения — сжатия

$$v_0^2 \gamma = \frac{(2s-1)^2 \pi^2}{4h^2} + \alpha^2 K_s, \quad \frac{\rho \omega^2}{G} v_0^2 = \frac{(2s-1)^2 \pi^2}{4h^2} + \alpha^2 K_s \quad (s=1,2,\dots) \quad (1.26)$$

$$K_s = 1 + \frac{16v_0^3}{(2s-1)\pi} \operatorname{ctg} d_2 h + o(\alpha^2 h^2) \quad (s=1,2,\dots)$$

$$u_1 = C \lambda \left[\frac{(\gamma - 2\alpha^2) \sin d_2 h}{2d_1 d_2 \sin d_1 h} \cos d_1 z - \cos d_2 z \right] \sin \lambda x \cos \mu y \quad (1.27)$$

$$u_2 = C \mu \left[\frac{(\gamma - 2\alpha^2) \sin d_2 h}{2d_1 d_2 \sin d_1 h} \cos d_1 z - \cos d_2 z \right] \cos \lambda x \sin \mu y$$

$$w = \frac{C}{d_2} \left[\frac{(\gamma - 2\alpha^2) \sin d_2 h}{2 \sin d_1 h} \sin d_1 z + \alpha^2 \sin d_2 z \right] \cos \lambda x \cos \mu y$$

8. Плоские колебания растяжения — сжатия. Формулы для собственных чисел и частот имеют вид

$$\gamma = \frac{s^2 \pi^2}{h^2} + \alpha^2 K_s, \quad \frac{\rho \omega^2}{G} = \frac{s^2 \pi^2}{h^2} + \alpha^2 K_s \quad (1.28)$$

$$K_s = 1 - \frac{8v_0}{s\pi} \operatorname{tg} d_1 h + o(\alpha^2 h^2) \quad (s=1, 2, \dots)$$

Формы колебаний в этом случае определяются выражениями (1.27), где γ соответствует (1.28).

9. Изгибные колебания. Собственные числа и частоты равны

$$v_0^2 \gamma = \frac{s^2 \pi^2}{h^2} + \alpha^2 K_s, \quad \frac{\rho \omega^2}{G} v_0^2 = \frac{s^2 \pi^2}{h^2} + \alpha^2 K_s. \quad (1.29)$$

$$K_s = 1 - \frac{8v_0^3}{s\pi} \operatorname{tg} d_2 h + o(\alpha^2 h^2) \quad (s=1, 2, \dots)$$

Формы собственных колебаний определяются соотношениями (1.16) с учетом формул (1.29).

Следует отметить, что расположение последних четырех спектров в порядке возрастания условно, поскольку выражения для собственных чисел зависят от коэффициента v и параметра s .

2. Частоты и формы собственных колебаний пластины. Будем искать частоты и формы собственных колебаний пластины, заключенной в области $-a \leq x \leq a$, $-b \leq y \leq b$, $-h \leq z \leq h$, следуя линейной двумерной теории оболочек, изложенной в [3, 4].

Уравнения форм собственных колебаний пластины имеют следующий вид:

$$(1+v) \nabla (\nabla \cdot \mathbf{U}) + (1-v) \nabla \cdot \nabla \mathbf{U} + (1-v) \gamma \mathbf{U} = 0 \\ (\pi^2/12) \nabla \cdot \nabla \mathbf{W} + (\pi^2/12) \nabla \times \boldsymbol{\varphi} + \gamma \mathbf{W} = 0 \\ -4(1+v) h^2 \nabla (\nabla \cdot \boldsymbol{\varphi}) + 8h^2 \nabla \cdot \nabla \boldsymbol{\varphi} - \pi^2(1-v) (\mathbf{n} \times \nabla w + \boldsymbol{\varphi}) + \\ + 4h^2(1-v) \gamma \boldsymbol{\varphi} = 0, \quad \gamma = \rho \omega^2 / G \quad (2.1)$$

$$\mathbf{U} = u_1 \mathbf{i}_1 + u_2 \mathbf{i}_2, \quad \mathbf{W} = w \mathbf{n}, \quad \boldsymbol{\varphi} = \varphi_1 \mathbf{i}_1 + \varphi_2 \mathbf{i}_2$$

где $\nabla = \mathbf{i}_k \partial_k$ ($k=1, 2$) — двумерный оператор Гамильтона, ρ — плотность материала, v — коэффициент Пуассона, G — модуль сдвига, ω — частоты собственных колебаний, u_i ($i=1, 2$), w — компоненты вектора перемещения, $\boldsymbol{\varphi}_i$ ($i=1, 2$) — компоненты вектора поворота.

Границные условия имеют вид скользящей заделки

$$u_2 = w = \varphi_1 = T_{11} = M_{12} = 0 \text{ при } x = \pm a, \\ u_1 = w = \varphi_2 = T_{22} = M_{21} = 0 \text{ при } y = \pm b \quad (2.2)$$

где T_{ik} , M_{ik} ($i=1, 2$; $k=1, 2, 3$) — компоненты тензоров усилий и моментов.

При построении решений задачи (2.1), (2.2), как и в п. 1, ограничимся рассмотрением лишь решений, обладающих свойством симметрии относительно плоскостей $x=0$, $y=0$. Будем считать, что перемещение w (по нормали к плоскости xy) — четная функция x , y , перемещение u_1 (вдоль оси x), поворот $\boldsymbol{\varphi}_2$ (вокруг оси y) нечетны по x и четны по y , перемещение u_2 (вдоль оси y) и поворот $\boldsymbol{\varphi}_1$ (вокруг оси x) четны по x и нечетны по y . Ищем решение в виде разложения по системам функций

$$1, \cos \lambda_n x, \sin \lambda_n x \text{ и } 1, \cos \mu_m y, \sin \mu_m y \quad (2.3)$$

$$\lambda_n = (2n-1)\pi/2a, \mu_m = (2m-1)\pi/2b \quad (n, m=1, 2, \dots)$$

Тогда с учетом краевых условий (2.2) получим

$$u_1 = \sum_{n,m=1}^{\infty} u_1^{nm} \sin \lambda_n x \cos \mu_m y, \quad u_2 = \sum_{n,m=1}^{\infty} u_2^{nm} \cos \lambda_n x \sin \mu_m y,$$

$$w = \sum_{n,m=1}^{\infty} w^{nm} \cos \lambda_n x \cos \mu_m y \quad (2.4)$$

$$\varphi_1 = \sum_{n,m=1}^{\infty} \varphi_1^{nm} \cos \lambda_n x \sin \mu_m y, \quad \varphi_2 = \sum_{n,m=1}^{\infty} \varphi_2^{nm} \sin \lambda_n x \cos \mu_m y$$

Подставляя эти разложения в уравнения (2.1), приходим к выводу, что u_1^{nm} , u_2^{nm} , φ_1^{nm} , φ_2^{nm} , w^{nm} должны удовлетворять однородной системе пяти линейных уравнений. Причем определитель этой системы Δ распадается на произведения двух определителей Δ_1 и Δ_2 . И условие существования нетривиального решения будет иметь вид

$$\Delta = \begin{vmatrix} (1-v)(\gamma - a^2) - (1+v)\lambda^2 & -(1+v)\lambda\mu \\ -(1+v)\lambda\mu & (1-v)(\gamma - a^2) - (1+v)\mu^2 \end{vmatrix} \times \\ \times \begin{vmatrix} \gamma - \frac{a^2\pi^2}{12} & -\frac{\mu\pi^2}{12} & \frac{\lambda\pi^2}{12} \\ -(1-v)\frac{\mu\pi^2}{4h^2} & (1-v)\left(\gamma - \frac{\pi^2}{4h^2}\right) + (1+v)\lambda^2 - 2a^2 & (1+v)\lambda\mu \\ (1-v)\frac{\lambda\pi^2}{4h^2} & (1+v)\lambda\mu & (1-v)\left(\gamma - \frac{\pi^2}{4h^2}\right) + (1+v)\mu^2 - 2a^2 \end{vmatrix} = 0 \quad (2.5)$$

где $a^2 = \lambda^2 + \mu^2$ и для краткости опущены индексы n, m .

Приравняв нулю каждый из определителей (2.5), получим два частотных уравнения, одно из которых имеет два корня, а второе — три. Причем каждый из корней (2.5) будет зависеть от двух параметров n и m , т. е. будем иметь пять спектров собственных частот прямоугольной пластины. Далее нетрудно построить формы собственных колебаний, отвечающие этим спектрам. Приведем лишь окончательные результаты. Будем, как и в п. 1, выписывать решения в порядке возрастания частот (при фиксированных n и m):

$$\gamma = \frac{2\alpha^4 h^2}{3(1-v)} + \alpha^2 o(\alpha^4 h^4), \quad \frac{\rho\omega^2}{E} = \frac{\alpha^4 h^2}{3(1-v^2)} + \alpha^2 o(\alpha^4 h^4) \quad (2.6)$$

$$u_1 = u_2 = 0, \quad w = C \cos \lambda x \cos \mu y$$

$$\varphi_1 = -C\mu \cos \lambda x \sin \mu y, \quad \varphi_2 = C\lambda \sin \lambda x \cos \mu y \quad (2.7)$$

$$\gamma = \alpha^2, \quad \rho\omega^2 = G\alpha^2, \quad u_1 = (C/\lambda) \sin \lambda x \cos \mu y$$

$$u_2 = -(C/\mu) \cos \lambda x \sin \mu y, \quad w = \varphi_1 = \varphi_2 = 0$$

$$\gamma = \frac{2\alpha^2}{1-v}, \quad \rho\omega^2 = \frac{E\alpha^2}{1-v^2}, \quad u_1 = C\lambda \sin \lambda x \cos \mu y \quad (2.8)$$

$$u_2 = C\mu \cos \lambda x \sin \mu y, \quad w = \varphi_1 = \varphi_2 = 0$$

$$\gamma = \alpha^2 \left(\frac{\pi^2}{4\alpha^2 h^2} + 1 \right), \quad \rho\omega^2 = G\alpha^2 \left(\frac{\pi^2}{4\alpha^2 h^2} + 1 \right) \quad (2.9)$$

$$u_1 = u_2 = w = 0, \quad \varphi_1 = (C/\mu) \cos \lambda x \sin \mu y, \quad \varphi_2 = (C/\lambda) \sin \lambda x \cos \mu y$$

$$\begin{aligned}\gamma &= \alpha^2 \left[\frac{\pi^2}{4\alpha^2 h^2} + \frac{2}{1-v} + \frac{\pi^2}{12} + o(\alpha^2 h^2) \right] \\ \rho\omega^2 &= G\alpha^2 \left[\frac{\pi^2}{4\alpha^2 h^2} + \frac{2}{1-v} + \frac{\pi^2}{12} + o(\alpha^2 h^2) \right] \\ u_1 = u_2 &= 0, \quad w = -C \frac{\alpha^2 h^2}{3} \cos \lambda x \cos \mu y, \quad \varphi_1 = -C\mu \cos \lambda x \sin \mu y, \quad \varphi_2 = C\lambda \sin \lambda x \cos \mu y\end{aligned}\quad (2.10)$$

Спектры (2.7) — (2.9) получены точно, а спектры (2.6), (2.10), несмотря на то, что являются решениями квадратного уравнения, получены в предположении, что толщина пластины $2h$ мала. Это сделано для удобства сравнения с трехмерной теорией: т. е. имеем один спектр, имеющий порядок h^2 , два спектра порядка h^0 и два спектра порядка h^{-2} . Для того чтобы произвести классификацию полученных форм, сравним их с формами колебаний прямоугольного параллелепипеда.

3. Сравнение результатов, полученных по двумерной и трехмерной теориям. Анализируя результаты, полученные в п. 1, 2, видим, что выражения для собственных частот пластины асимптотически совпадают с первыми пятью спектрами собственных частот прямоугольного параллелепипеда (четвертый и пятый берутся при $s=1$). Остальные спектры двумерной теории уловить невозможно. Кроме того, необходимо провести сравнение по формам колебаний. Для этого необходимо учесть, что параметры двумерной и трехмерной теорий, как показано в [3, 4], связаны соотношениями

$$2h(U+W) = \int_{-h}^h U^* dz, \quad \frac{2}{3} h^3 \varphi = n \times \int_{-h}^h U^* z dz \quad (3.1)$$

где звездочкой отмечены величины, относящиеся к трехмерной теории.

Используя результаты п. 1 и учитывая (3.1), получим следующие соотношения для первых пяти спектров и форм колебаний:

$$\begin{aligned}\rho\omega^2 &= E\alpha^2 \left[\frac{\alpha^2 h^2}{3(1-v^2)} + o(\alpha^2 h^2) \right], \quad \gamma = \frac{\rho\omega^2}{G} \\ u_1 = u_2 &= 0, \quad w = C \frac{\gamma}{2} \cos \lambda x \cos \mu y \\ \varphi_1 &= -C \frac{\mu\gamma}{2} \cos \lambda x \sin \mu y, \quad \varphi_2 = C \frac{\lambda\gamma}{2} \sin \lambda x \cos \mu y\end{aligned}\quad (3.2)$$

Собственные формы в (3.2) с точностью до постоянного множителя соответствуют формам (2.6), полученным по двумерной теории

$$\begin{aligned}\rho\omega^2 &= G\alpha^2, \quad u_1 = (C/\lambda) \sin \lambda x \cos \mu y \\ u_2 &= -(C/\mu) \cos \lambda x \sin \mu y, \quad w = \varphi_1 = \varphi_2 = 0\end{aligned}\quad (3.3)$$

Формулы (3.3) полностью совпадают с результатами двумерной теории (2.7)

$$\begin{aligned}\rho\omega^2 &= E\alpha^2 \left[\frac{1}{1-v^2} + o(\alpha^2 h^2) \right], \quad u_1 = C\lambda \sin \lambda x \cos \mu y \\ u_2 &= C\mu \cos \lambda x \sin \mu y, \quad w = \varphi_1 = \varphi_2 = 0\end{aligned}\quad (3.4)$$

Эти соотношения совпадают с зависимостями (2.8)

$$\rho\omega^2 = G\alpha^2 \left[\frac{\pi^2}{4\alpha^2 h^2} + 1 \right], \quad u_1 = u_2 = w = 0$$

$$\varphi_1 = C \frac{24}{\mu \pi^3} \cos \lambda x \sin \mu y, \quad \varphi_2 = C \frac{24}{\lambda \pi^3} \sin \lambda x \cos \mu y \quad (3.5)$$

Формы колебаний (3.5) с точностью до постоянного множителя совпадают с формами (2.9) двумерной теории

$$\begin{aligned} \rho \omega^2 &= G \alpha^2 \left[\frac{\pi^2}{4 \alpha^2 h^2} + K_1 \right], \quad u_1 = u_2 = 0 \\ w &= -C \frac{2 \alpha^2}{\pi} \cos \lambda x \cos \mu y, \quad \varphi_1 = -C \frac{6 \mu}{\pi h^2} \cos \lambda x \sin \mu y. \\ \varphi_2 &= C \frac{6 \lambda}{\pi h^2} \sin \lambda x \cos \mu y \end{aligned} \quad (3.6)$$

Соотношения (3.6) с точностью до множителя $6/\pi h^2$ совпадают с (2.10).

Таким образом, спектры частот и формы собственных колебаний, полученные по двумерной теории, совпали с первыми пятью спектрами и собственными формами трехмерной теории.

Следовательно, формы (2.6), (2.10) описывают изгибные колебания, (2.8) — плоские колебания растяжения — сжатия, (2.7) — сдвиговые плоские колебания, (2.9) — сдвиговые антиплоские колебания.

Сравнивая результаты, полученные по двумерной и трехмерной теориям, видим, что их спектры качественно различаются: трехмерная теория дает счетное множество спектров, а двумерная — только пять. Объяснить это можно следующим образом. Предположим, что требуется построить двумерную теорию, позволяющую найти все собственные частоты, которые ниже заданной частоты ω_* .

Рассмотрим возрастающую последовательность ω_i ($i=1, 2, \dots$), где ω_i — низшая частота i -го спектра. Частота ω_* разбивает эту последовательность на две части. Найдем ближайшую к ω_* частоту ω_n , удовлетворяющую условию $\omega_n \geq \omega_*$. Число ω_* назовем низшей гранью игнорируемых частот. Будем строить модель, которая улавливает все частоты, лежащие ниже ω_n , т. е. эта модель должна дать $(n-1)$ спектр.

Число спектров, даваемых двумерной теорией, равно числу внутренних степеней свободы [7] модели двумерной среды. Следовательно, если необходимо уловить $(n-1)$ спектр, то число внутренних степеней свободы должно быть не меньше чем $(n-1)$, поскольку число степеней свободы связано с физическим смыслом задачи и не может быть выбрано произвольно. Например, трудно построить физически осмысленную двумерную теорию с одной внутренней степенью свободы.

Рассмотренная в данной работе двумерная теория с учетом поперечного сдвига является моделью с пятью степенями свободы, поэтому с ее помощью можно построить только пять спектров и найти все собственные частоты, лежащие ниже ω_6 — первой частоты шестого спектра трехмерной теории. Частотная область, соответствующая этой теории, значительно расширена (приблизительно в четыре раза) по сравнению с теорией пластин без учета сдвига. Здесь появляются два спектра, имеющие порядок $o(h^{-2})$. Спектры, имеющие такой порядок по h , обычной теорией пластин не улавливаются. Однако асимптотическая точность данной теории такая же, как и у теории без учета сдвига, поскольку остальные спектры, имеющие такой же порядок $o(h^{-2})$, с ее помощью получены быть не могут.

Дальнейшее увеличение числа степеней свободы в двумерной теории будет приводить к получению новых, более высоких спектров, однако имеющих тот же порядок по h , как и отбрасываемые. А потому принципиально невозможно построить двумерную теорию, имеющую более высокую асимптотическую точность, чем $o(h^2)$ по сравнению с единицей.

Поступила 21 VIII 1978

ЛИТЕРАТУРА

1. Айнола Л., Нигул У. Волновые процессы деформации упругих плит и оболочек. Изв. АН ЭстССР. Сер. физ.-матем. и техн. наук, 1965, № 1.

2. Григорюк Э. И., Селезов И. Т. Неклассические теории колебаний стержней, пластин и оболочек. Итоги науки и техники. Механика твердых деформированных тел, т. 5. М., ВИНИТИ, 1973.
3. Zhilin P. A. Mechanics of deformable surfaces. Internat. J. Solids and Structure, 1976, vol. 12, No. 9–10, p. 635–648.
4. Жилин П. А. Новый подход к построению линейной теории тонких упругих оболочек. В сб.: Расчет пространственных конструкций, вып. 19. М., Стройиздат, 1978.
5. Mindlin R. D. Waves and vibrations in isotropic, elastic plates. In: Structural mechanics. London — New York, Pergamon Press, 1960.
6. Седов Л. И. Механика сплошной среды, т. 1. М., «Наука», 1976.
7. Седов Л. И. Модели сплошных сред с внутренними степенями свободы. ПММ, 1968, т. 32, вып. 5.